

1



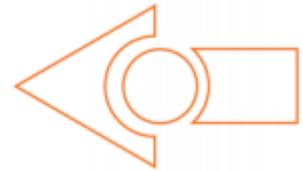
Control con palmadas



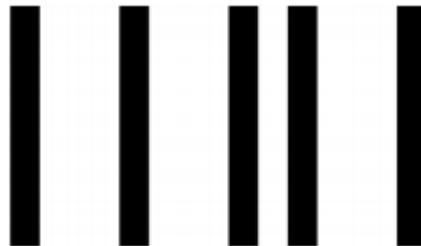
2



Detector de obstáculos



3



Seguidor de luz



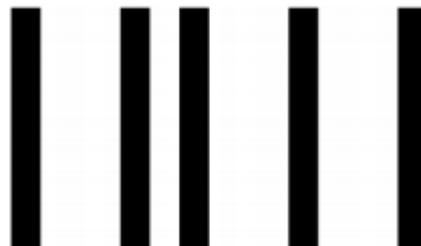
4



Detector de líneas



5



Seguidor de líneas



6



Lucha robótica



1. Coloca el robot sobre la flecha
2. Pulsa tres veces el botón **redondo**
3. ¡Listo! Ejecuta el programa con el **triángulo**

